

[POWER COMMANDER V]

Yamaha XT660 X/R 2007-2011

Istruzioni di Installazione



LISTA DELLE PARTI

- 1 Power Commander
- 1 Cavo USB
- 1 CD-Rom
- 1 Guida Installazione
- 2 Adesivi Power Commander
- 2 Adesivi Dynojet
- 1 Striscia di Velcro
- 1 Salvietta con Alcool
- 1 Optimizer sonda lambda

**L'INIEZIONE DEVE ESSERE
SPENTA PRIMA DI AVVIARSI
ALL'INSTALLAZIONE**

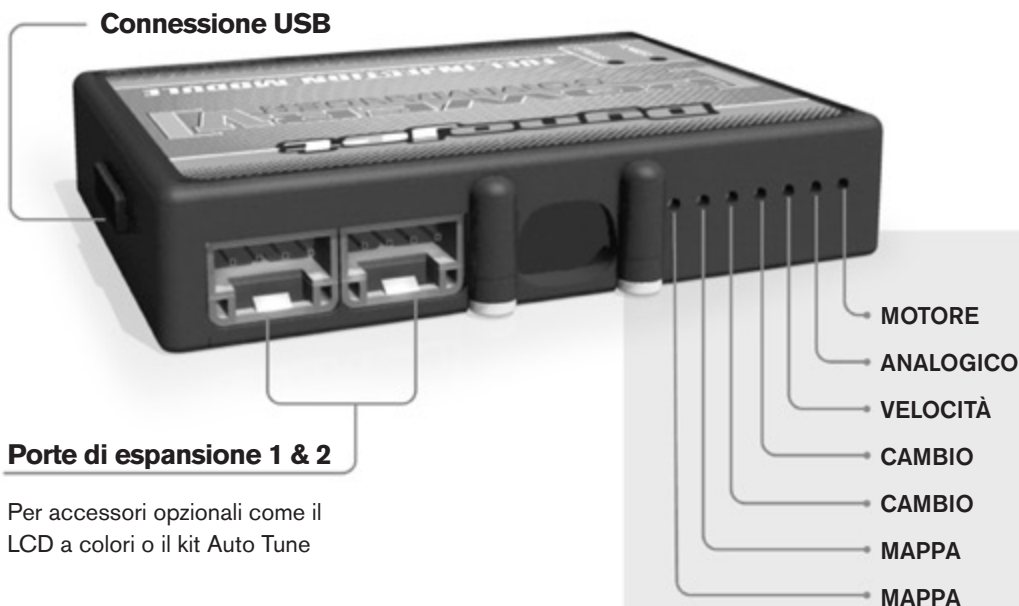
**E' POSSIBILE SCARICARE IL SOFTWARE
POWER COMMANDER E LE ULTIME
MAPPATURE DAL SITO INTERNET:
WWW.POWERCOMMANDER.COM**

LEGGERE TUTTE LE INDICAZIONI PRIMA DI AVVIARSI ALL'INSTALLAZIONE

Dynojet

2191 Mendenhall Drive North Las Vegas, NV 89081 (800) 992-4993 www.powercommander.com

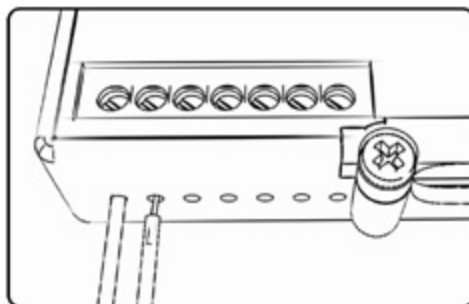
GUIDA AGLI INGRESSI PER ACCESSORI DEL POWER COMMANDER V



Connessione dei cavi

Per collegare i cavi al PCV prima rimuovere la protezione di gomma sul retro dell'unità a svitare la vite del foro corrispondente. Spelare il filo per circa 10mm dalla fine. Infilare il filo nel foro del PCV fino a quando si ferma e stringere la vite. Assicurarsi di reinstallare la protezione in gomma.

NOTA: Se si unisce i fili con una stagnatrice sarà più facile inserirli nel foro.



COLLEGAMENTO ACCESSORI

Mappa -

Il PCV ha la capacità di memorizzare 2 mappe differenti. E' possibile passare in tempo reale da una mappa all'altra se si collega uno switch agli ingressi MAPPA. Si può utilizzare qualsiasi tipo di interruttore aperto/chiuso. La polarità dei fili non è importante. Quando si utilizza l' Automappa una posizione farà funzionare la mappa di base e l'altra posizione permetterà di attivare la modalità di autoapprendimento. Quando lo switch è in posizione "CHIUSA" l'automappa sarà attiva.

Cambio-

Questi ingressi sono utilizzati per il cambio elettronico Dynojet. Inserire i fili del cambio elettronico Dynojet negli ingressi SHIFTER. La polarità dei fili non è importante.

Velocità-

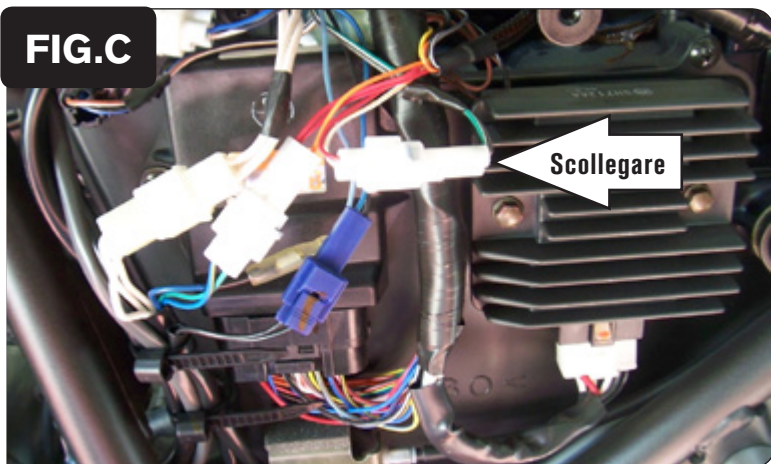
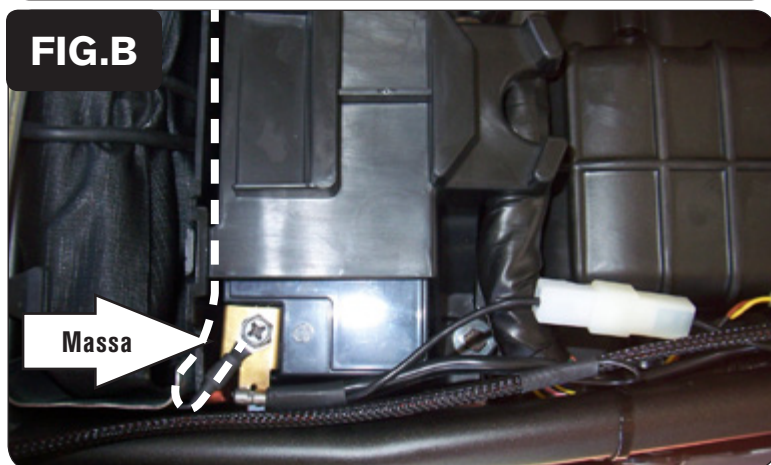
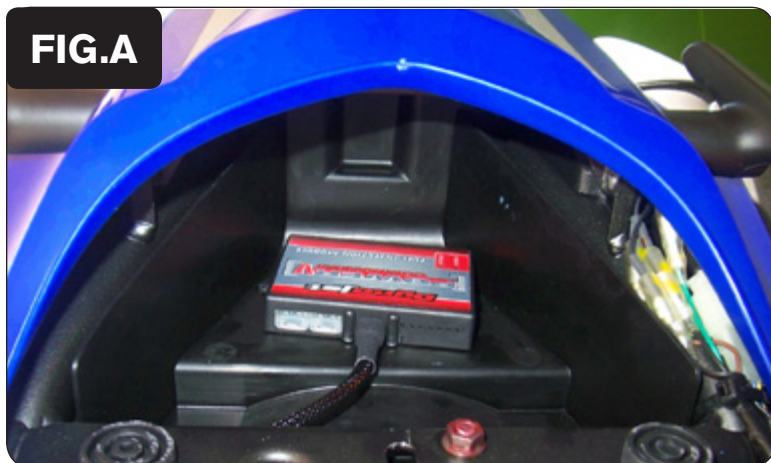
Se il vostro veicolo è dotato di un sensore velocità da cui poter prelevare il segnale, è possibile collegarvi un filo e portarlo a questo ingresso. Questo permetterà al software Control Center di calcolare la marcia inserita. Una volta impostata questa funzione sarà possibile modificare la mappa benzina e o anticipo nonché il tempo di taglio del cambio elettronico in funzione della marcia inserita.

Analogico-

Questo ingresso è per un segnale 0-5v come la temperatura del motore, il boost, ecc. Una volta fatto questo collegamento sarà possibile variare la mappa benzina nel software Control Center in funzione di questo segnale.

Motore-

In questo ingresso **NON** va inserito niente se non espressamente indicato da istruzioni Dynojet. Questo ingresso viene utilizzato per trasferire i dati del segnale albero motore da un modulo all'altro.



1. Rimuovere le sella.
2. Rimuovere il serbatoio benzina.
3. Posizionare il PCV nell'area sottosella (Fig. A). Utilizzare il velcro fornito per fissare l'unità.

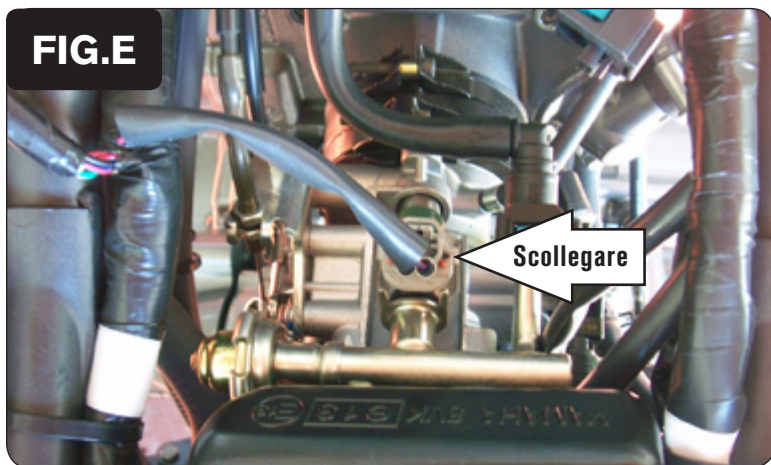
4. Collegare il cavo di massa dal PCV al terminale negativo della batteria (Fig. B).
5. Far scorrere il cablaggio del PCV lungo la parte sinistra della moto fino al corpo farfallato.

6. Localizzare il connettore del Pick-up accensione sotto al fianchetto sinistro e scollegarlo (Fig. BC).

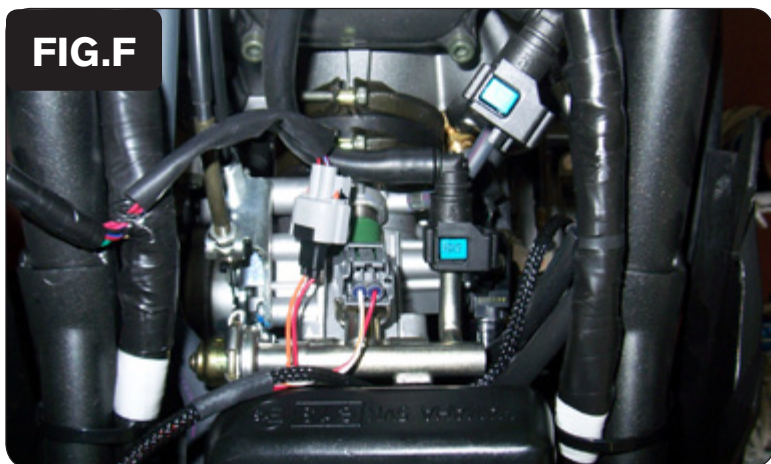
Il connettore pick-up accensione ha 2 pin ed è di colore BIANCO.



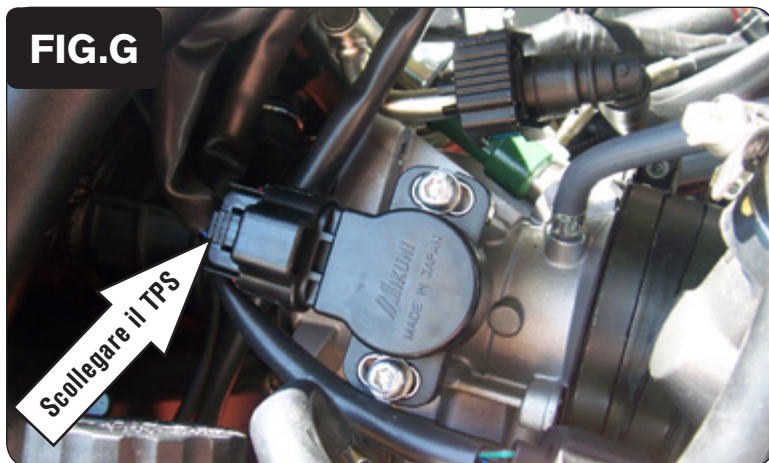
7. Collegare i connettori BIANCHI a 2 pin del PCV in linea con i connettori originali del Pick-up accensione (Fig. D).



8. Scollegare il connettore originale dall'iniettore (Fig. E).



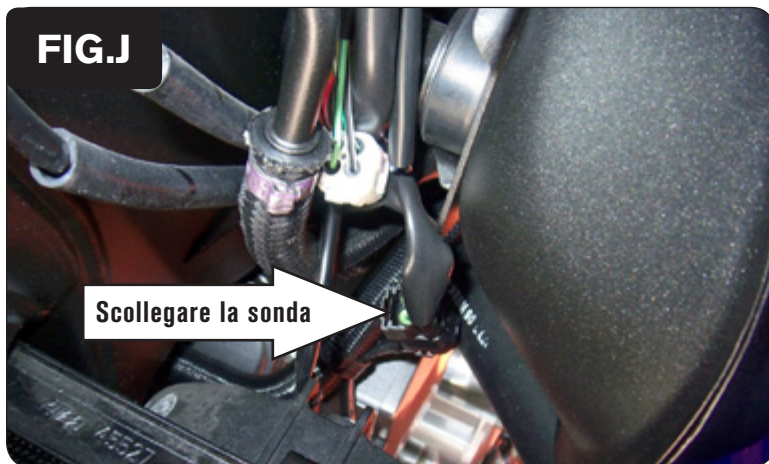
9. Collegare i connettori del PCV in linea con il connettore e l'iniettore originali (Fig. F).



10. Localizzare il sensore TPS sul lato destro del corpo farfallato. Scollegare il connettore originale dal sensore TPS (Fig. G).



11. Collegare i connettori del PCV in linea con il connettore ed il sensore originali (Fig. H).



12. Individuare il connettore della sonda lambda. Scollegare i connettori originali (Fig. J)

Per individuare il connettore seguire il cablaggio della sonda lambda installata sullo scarico.



13. Collegare l'optimizer sonda lambda in linea con i connettori originali della sonda lambda (Fig. K).
14. Fissare l'optimizer sonda lambda utilizzando una fascetta (Fig. K).

FIG.L

	2	5	10	15	20	40	60	80	100
1000	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1250	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1500	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1750	0	0	0	0	0	0	0	0	0
2000	0	0	0	0	0	0	0	0	0
2250	0	0	0	0	0	0	0	0	0
2500	0	0	0	0	0	0	0	0	0
2750	0	0	0	0	0	0	0	0	0
3000	0	0	0	0	0	0	0	0	0
3250	0	0	0	0	0	0	0	0	0
3500	0	0	0	0	0	0	0	0	0
3750	0	0	0	0	0	0	0	0	0
4000	0	0	0	0	0	0	0	0	0
4250	0	0	0	0	0	0	0	0	0
4500	0	0	0	0	0	0	0	0	0
4750	0	0	0	0	0	0	0	0	0
5000	0	0	0	0	0	0	0	0	0
5250	0	0	0	0	0	0	0	0	0
5500	0	0	0	0	0	0	0	0	0
5750	0	0	0	0	0	0	0	0	0
6000	0	0	0	0	0	0	0	0	0
6250	0	0	0	0	0	0	0	0	0
6500	0	0	0	0	0	0	0	0	0
6750	0	0	0	0	0	0	0	0	0
7000	0	0	0	0	0	0	0	0	0
7250	0	0	0	0	0	0	0	0	0
7500	0	0	0	0	0	0	0	0	0
7750	0	0	0	0	0	0	0	0	0
8000	0	0	0	0	0	0	0	0	0

Per questo modello l'Optimizer sonda lambda controlla l'area di Closed Loop. Quest'area è rappresentata nelle celle evidenziate nella Fig. L. L'optimizer è progettato per raggiungere il rapporto stechiometrico di 13,6 : 1 in quest'area. Per utilizzare l'Optimizer occorre mantenere la sonda lambda originale.

Inserire il valore " 8 " nell'area della mappa PCV evidenziata in giallo. Non variare i valori impostati nell'area evidenziata in giallo.

Se si utilizzerà un dispositivo Autotune NON dovranno essere immessi valori in quest'area nella tavola Target AFR.